

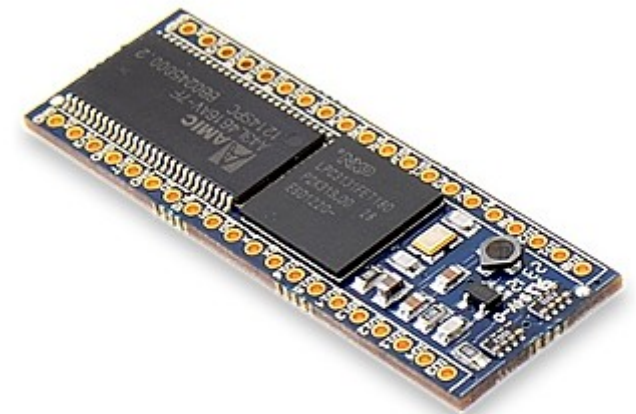
Anwendungen mit RaspberryPi und dem Elektor Linux Board (GNUBLIN)

Benedikt Sauter, sauter@embedded-projects.net

Gliederung der Folien

Inhalt:

- Ursprung / Hintergrund
- Komponenten für Anwendungsentwicklung
- Evaluationsboards
- Module / Erweiterungen
- Schritt für Schritt
- Beispielanwendungen
- Demo



Zur Person:

- Benedikt Sauter
- Informatiker mit Hardware
- Autor / Entwickler Elektor Linux Board / Gnublin
- Embedded Linux
- Embedded Systeme

Embedded Linux Anwendungen

Warum Embedded Linux für Mikrocontroller?

- Früher Rechner Technik
- Einzug von ARM Prozessoren im Labor
- Erste Embedded Linux Versuche
- Problem: Teure geschlossene Boards

Das Projekt GNUBLIN:

Embedded Linux



Los ging es bei GNUBLIN:

- 2-Lagen Board
- Hard- und Software lernen und verstehen
- Bootloader, Kernel
- Erste Anwendungen
- Für Studenten
- Elektor Linux Board

(Einführung von Geschichte bis zur Anwendung)



Embedded Linux Hype

- Embedded Linux Markt nimmt Fahrt auf
- Ankündigung RaspberryPi
- Viele neue Interessenten
- Markt öffnet sich
- Nicht nur Techniker / Nerds
- Wunsch: Interessantes Projekt für Einsteiger / Mikrocontroller

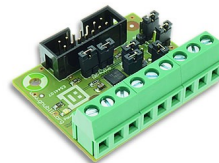
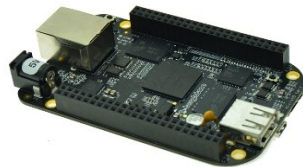
In der Zwischenzeit

- Mehrere Boards
- Wiki mit vielen Infos
- Erweiterungsmodule / Platinen
- Diverse Programme
- Anbindungen an RaspberryPi
(da Studenten in der Vorlesung damit arbeiteten)

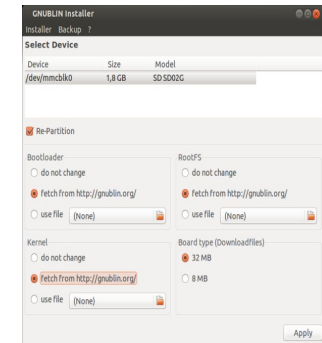
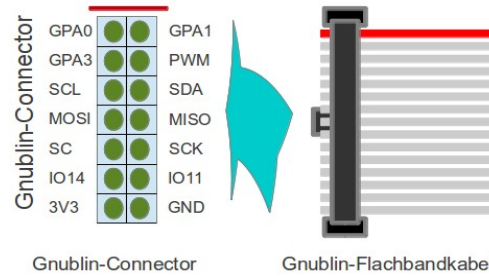
Was ist das GNUBLIN Toolkit?

- Embedded Linux Entwicklungsumgebung für verschiedene Embedded Systeme
- Kernel, Bootloader, Distribution
- Gnublin Installer zum Erstellen von SD-Karten
- Viele Module und Erweiterungsplatinen (für Prototypen)
- Schnittstellen zu RaspberryPi, BeagleBone, ...
- API: C++ und Python (weitere folgen)
- Gnublin Tools (Kommandozeilen Tools)

Embedded Linux Boards



Erweiterungsmodule



Installer



Kommandozeilen Tools

Intern GPIO Ausgang

```

#include "gnublin.h"
#define BOARD EXTENDED

int main()
{
    gnublin_gpio gpio;
    gpio.pinMode(3,OUTPUT);

    while(1){
        gpio.digitalWrite(3,HIGH);
        sleep(2);
        gpio.digitalWrite(3,LOW);
        sleep(2);
    }
}
    
```

Programmierung

„Open-Source“ darf kommerziell verwendet werden!

→ **Lizenzbedingungen beachten!**

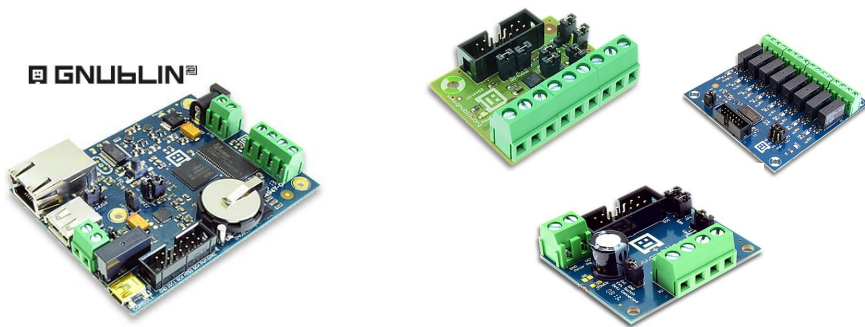
GNUBLIN

Los geht's

Board Module

Tools

API



```

#####
## Welcome to #####
## GnuBlin #####
## Debian #####
#####
root@gnublin:~# gnuBlin-ln75
24.875 C
root@gnublin:~# gnuBlin-ln75 -j
{"temperature": "24.875", "result": "0"}
root@gnublin:~#
  
```

```

Intern GPIO Ausgang
#include "gnublin.h"
#define BOARD EXTENDED
int main()
{
  gnuBlin_gpio gpio;
  gpio.pinMode(3,OUTPUT);
  while(1){
    gpio.digitalWrite(3,HIGH);
    sleep(2);
    gpio.digitalWrite(3,LOW);
    sleep(2);
  }
}
  
```

Vorgehensweise:

- Auswahl der Komponenten
- Verbinden per Flachbandkabel
- Funktionstests mit Gnublin Tools
- Programmierung mit der API

→ Schritt für Schritt

Evaluationsboards / Prozessoren

Boards:



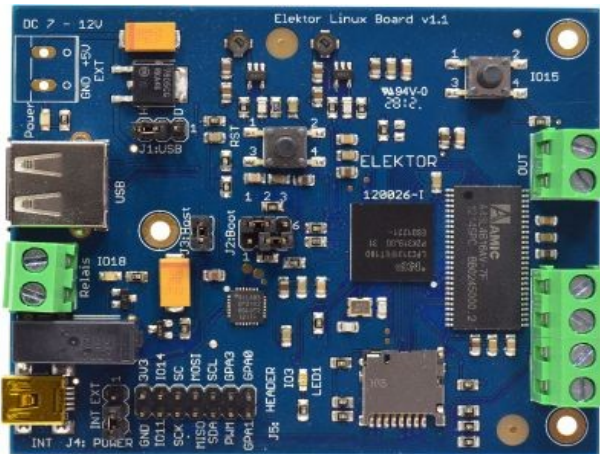
**RaspberryPi Boards
ARM1176JZF-S**



**BeagleBone Black
Cortex-A8**



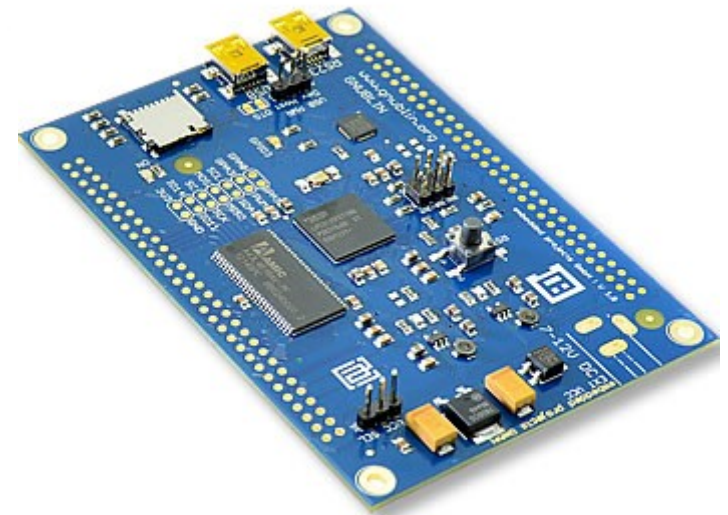
**GNUBLIN / Elektor
ARM926EJ-S**



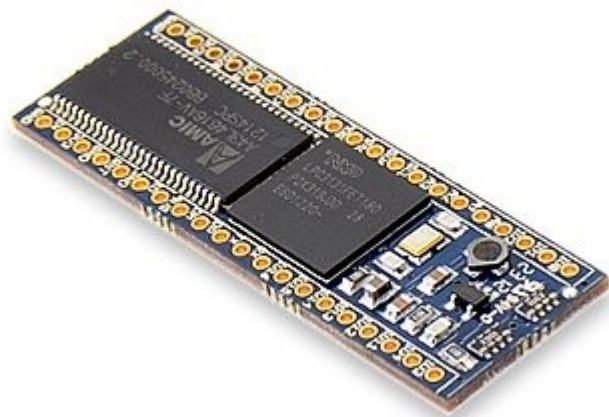
Elektor Linux Board



Gnublin Standard



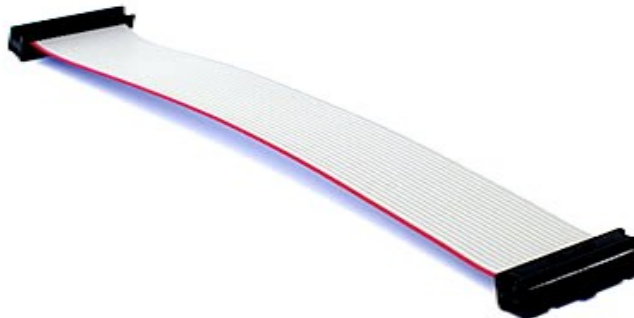
Gnublin Extended



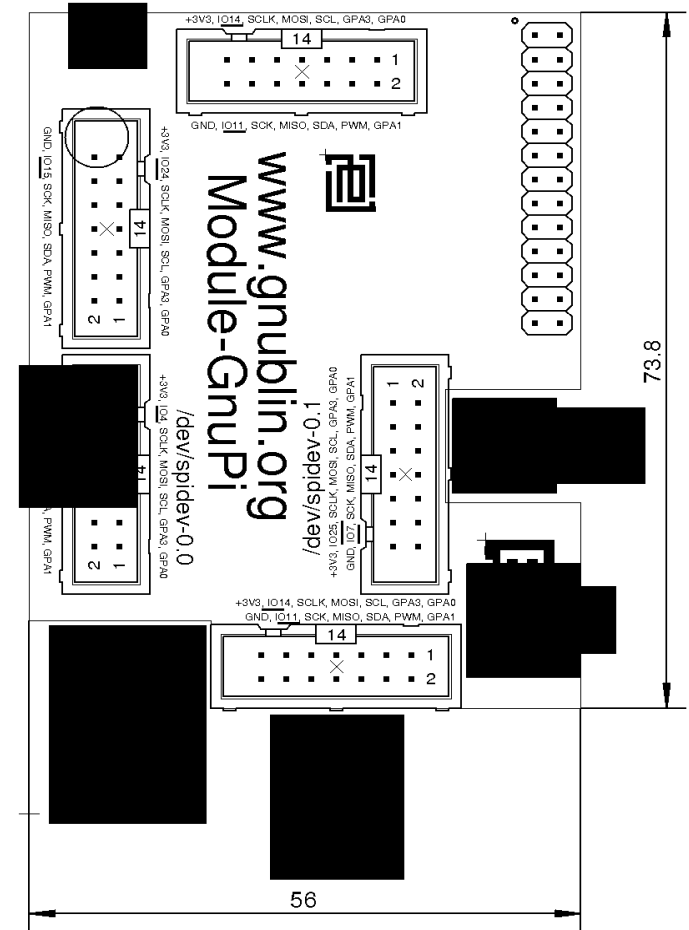
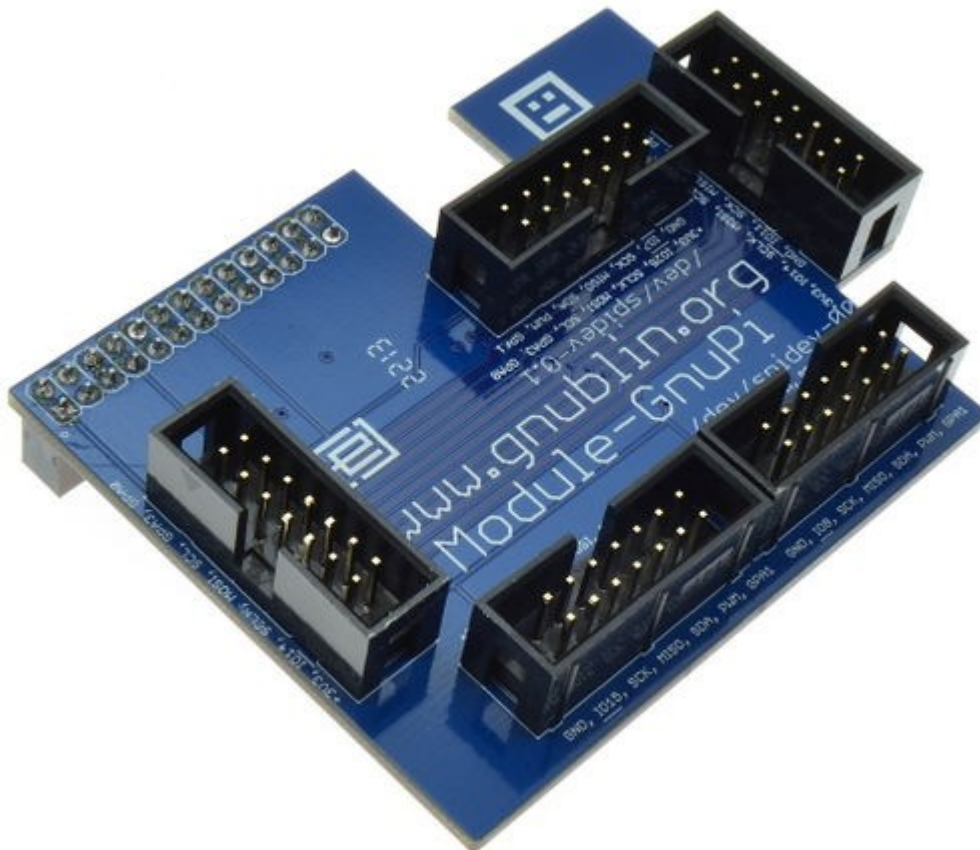
Gnublin DIP

Anbindung an GNUBLIN

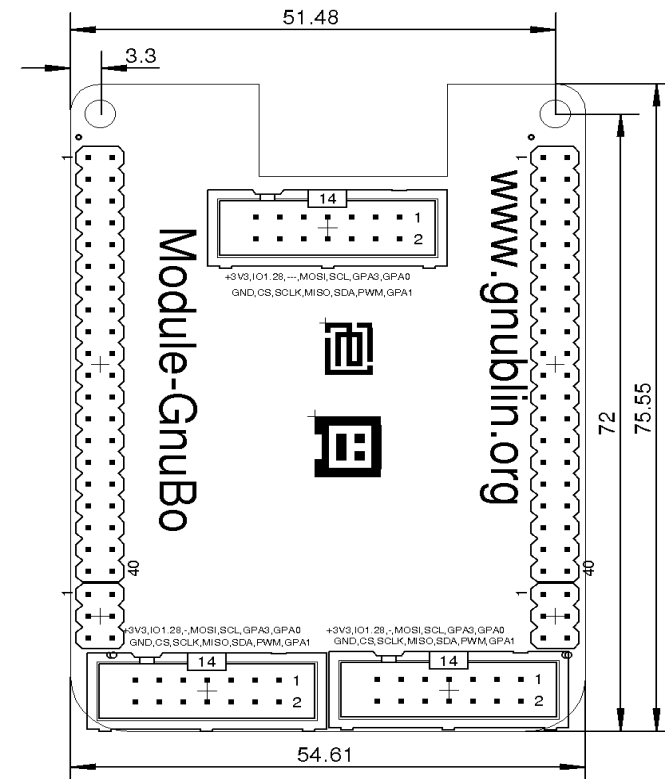
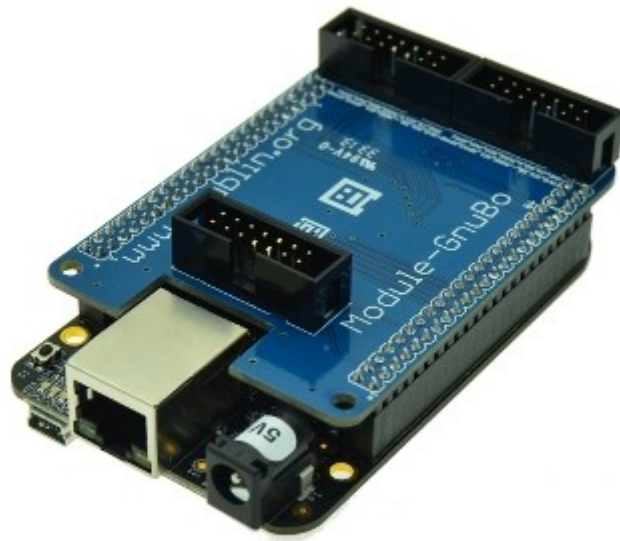
GNUBLIN



Anbindung an RaspberryPi



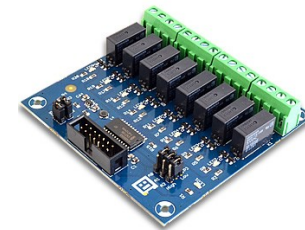
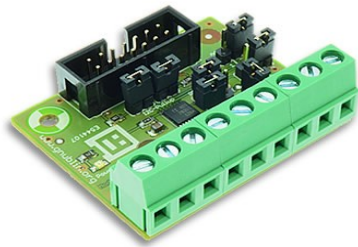
Anbindung an BeagleBoneBlack



Baukasten mit Module

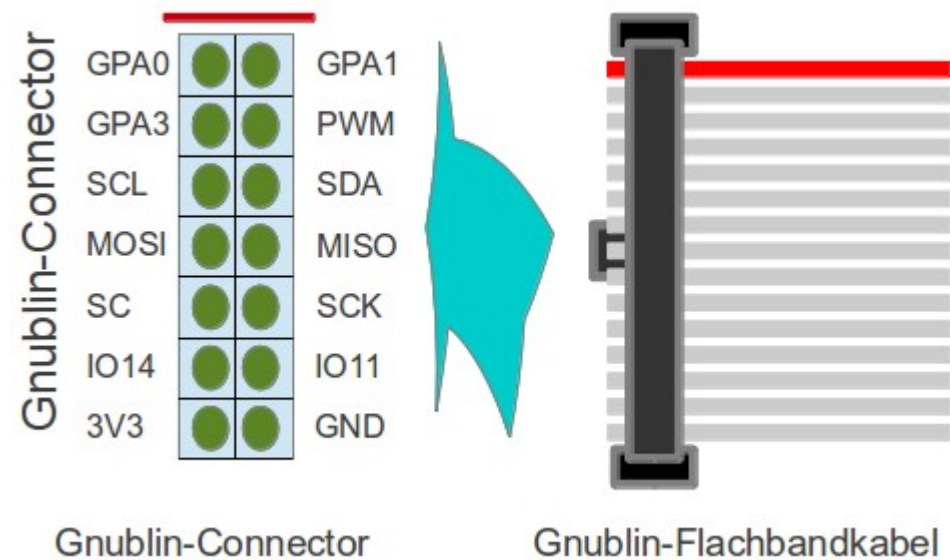
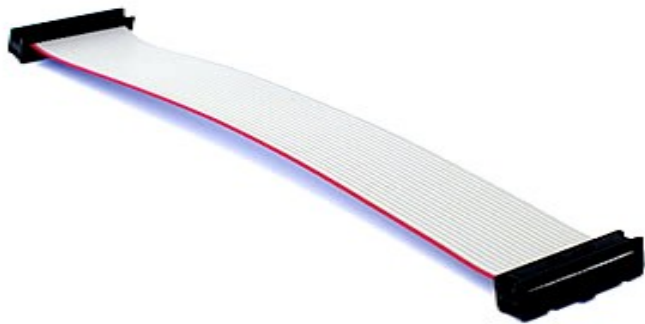
Embedded System = Schnittstellen

- Embedded bedeutet zu 99% Schnittstellen
- Module mit Standardfunktionen
- Für jedes Modul gibt es ein Gnublin Tool (Kommandozeilen Tool)
- Gnublin API für C++ und Python Entwicklung



Verbindung zu den Boards

- Standard Stecker
- Flachbandkabel



Temperatur Sensor:



- -55 bis 125 Grad Celsius
- max 8 Sensoren
- Baustein: LM75

Gnublin Tool:

```
gnublin-lm75 -h
```

GPIO Expander



- 16 zusätzliche Ports
- Ein- oder Ausgang
- Baustein: PCA9555

Gnublin Tool:

```
gnublin-pca9555 -h
```

Display (4x20):



- 4x20 Zeichen
- 5 x Taster
- Max. 8 Stück pro Board
- Baustein: PCA9555

Gnublin Tool:

```
gnublin-lcd -h
```

Relais-Karte (8 Fach)



- 8 x Relais
- 230V AC / 5A bzw. 30V DC *
- Baustein: PCA9555

Gnublin Tool:

```
gnublin-relay -h
```

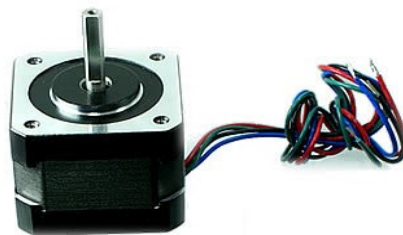
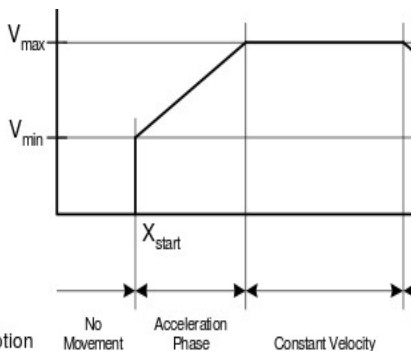
* Achtung nur für Fachkräfte bei 230V!

Schrittmotor:



- Schrittmotor
- Geschwindigkeit, Beschleunigung
- Eine Adresse per Jumper
andere per Programmierung
- Baustein: TMC222

Veloc
[FS]



Gnublin Tool:

`gnublin-step -h`

State of Motion

WLAN



- WEP / WPA / WPA2
- Verbindung zu Access Point
- Integriert in Kernel

Gnublin Tool:

```
gnublin-wlan -h
```

Webcam:

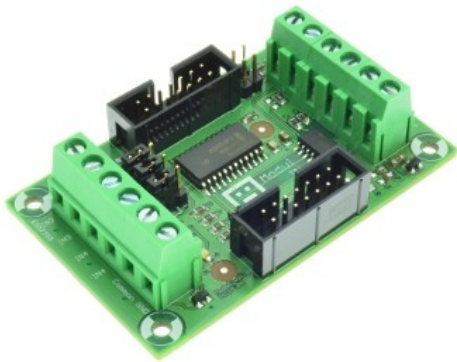


- Live-Stream
- Snapshot
- Standard Video Klasse (USB)

Gnublin Tool:

```
gnublin-webcam -h
```


Hutschiene:



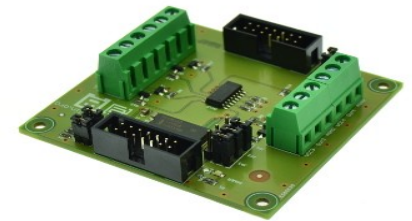
FET Eingangskarte
(bis 24V mit Optokoppler)



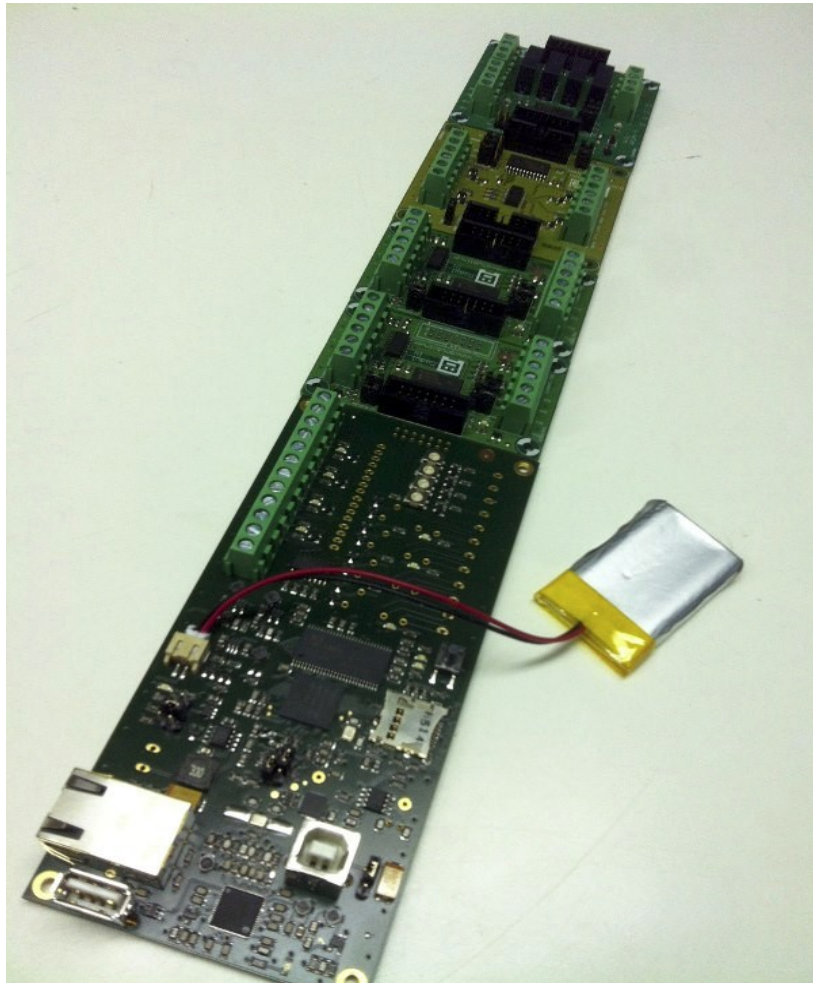
Relais Karte
(4 Kanal)



Digital zu Analog
Wandler



FET Ausgang
(mit Optokoppler)



Für Phoenix Hutschienengehäuse



Schaltpläne und Platinendaten:

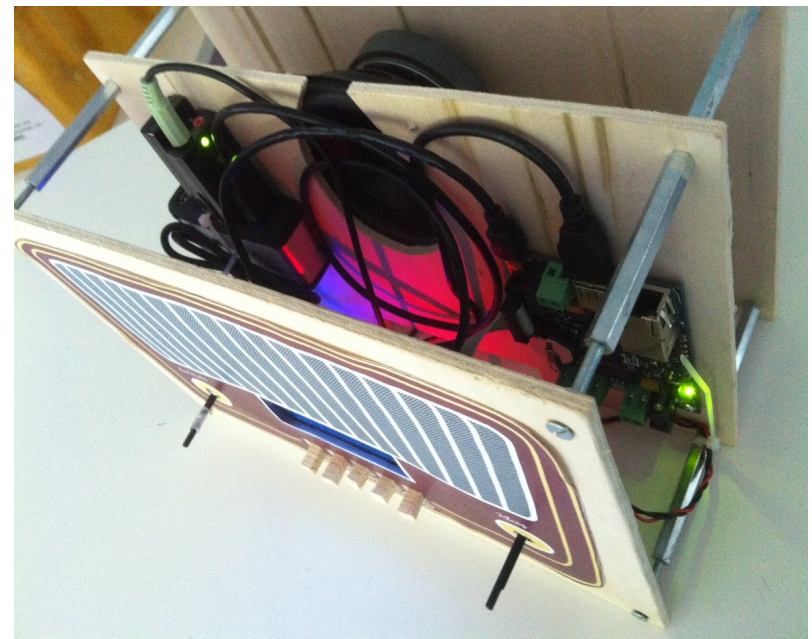


- Eagle Schaltplan + Layout
- Alles Open-Source

<https://github.com/embeddedprojects/gnublin-schematics>

Anwendungen

Radio



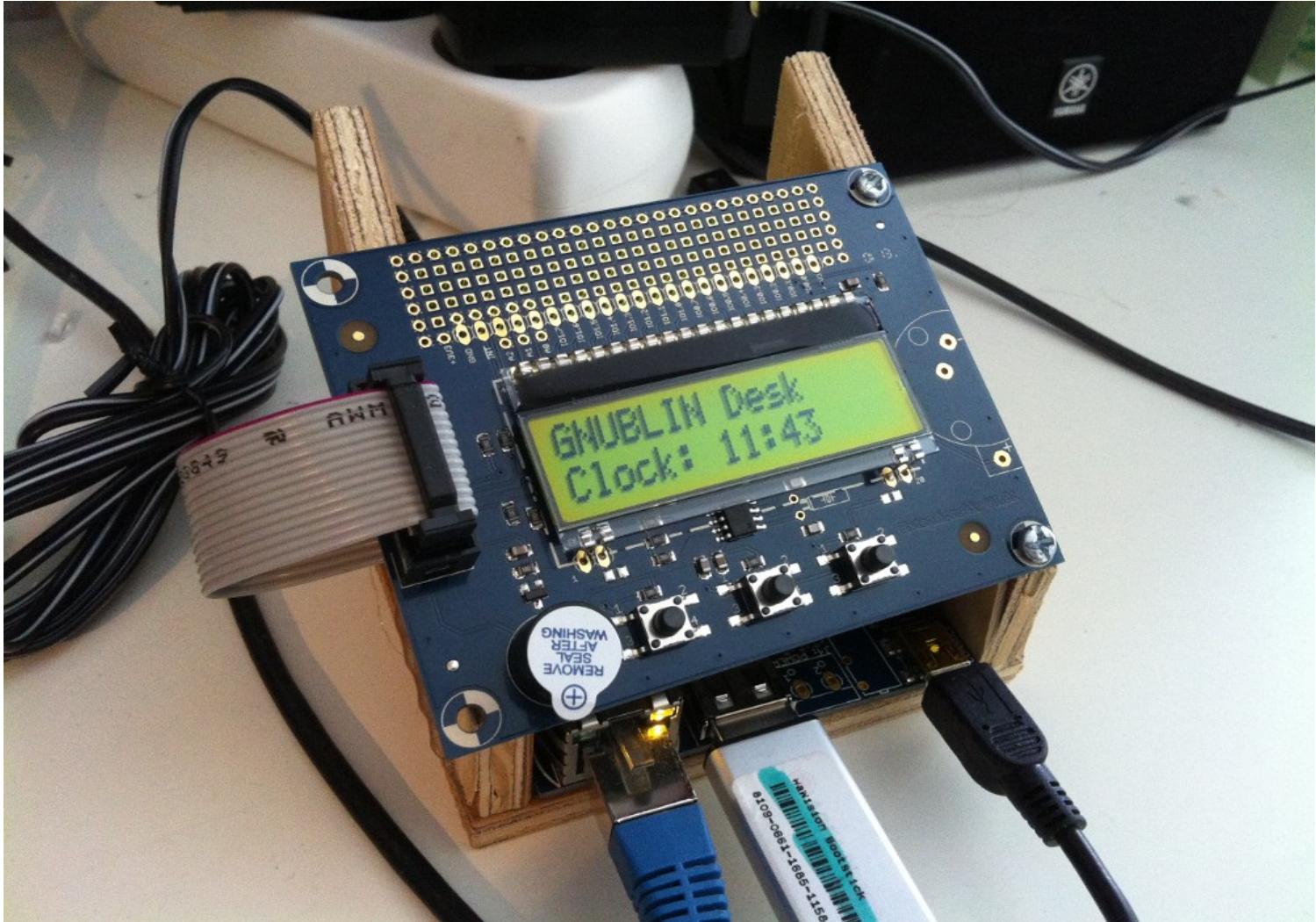
- Elektor Linux Board LAN bzw. GNUBLIN LAN
- Display 4x20, USB Sound, USB Hub, Verstärker

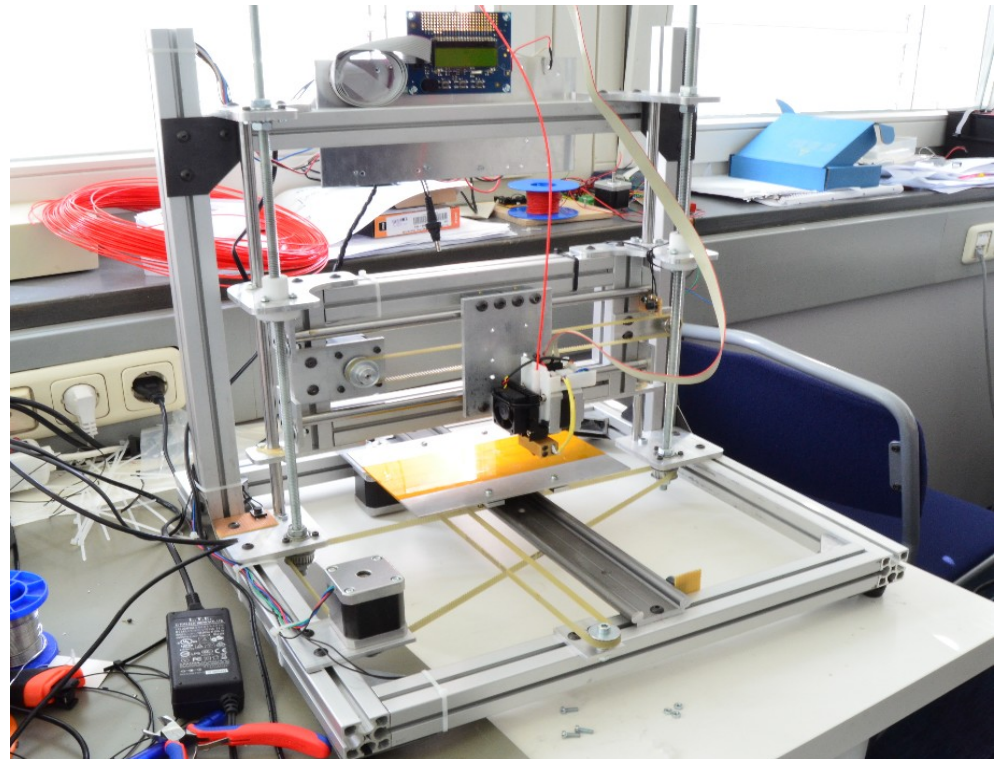
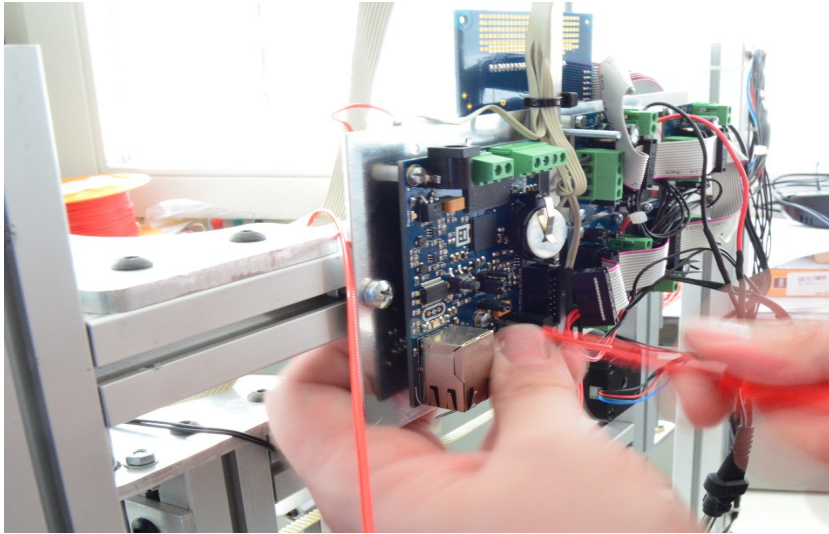
Kleingarten





- UMTS Stick
- Relais-Board für Pumpe
- Temperatursensor
- Solarpanel / Bleiakku
- Webcam?
- ca. 100 mA / 24h? / 365 Tage?
- embedded projects Journal





Entwicklungsumgebung für PC

Anwendungen für Entwicklung:

- Gnublin Installer (für neue SD-Karten)
- Serielles Terminal
- SSH / SCP (Konsole per Netzwerk + Dateiübertragung)
- CrossCompiler (Toolchain)
- Entwicklungsumgebung (Eclipse)

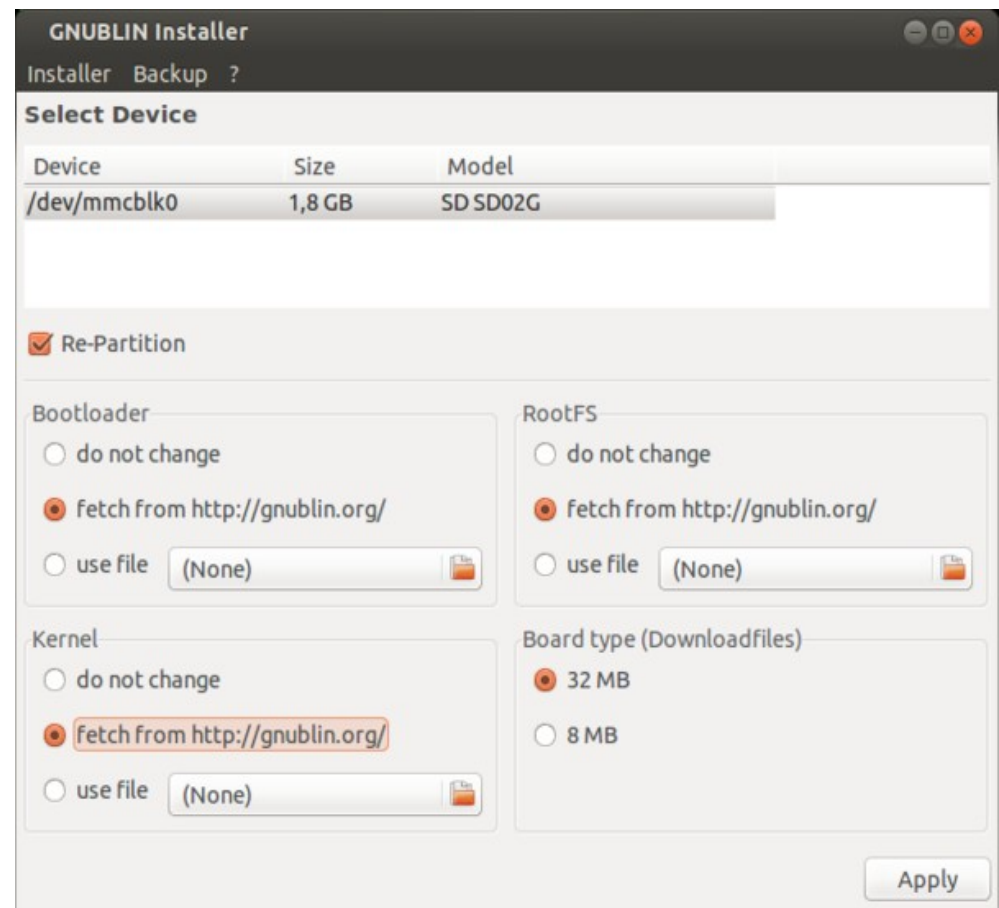
Schritt 1: Live-CD oder USB-Stick

- Linux Entwicklungsumgebung mit notwendigen Tools
- Boot per CD oder USB-Stick
- Alternativ installation auf Festplatte (Anleitung)



Schritt 1: SD-Karte erstellen mit Gnublin Installer

- Download Images
- Partitionierung
- Formatierung
- Kopieren:
Bootloader, Kernel, RootFS



Schritt 2: Embedded Linux starten

- Serielle Schnittstelle /dev/ttyUSB0
- Bootmeldungen
- Anmelden als Benutzer „root“
- Passwort vergeben

```
picocom -b 115200 /dev/ttyUSB0
```



Schritt 3: Netzwerk Verbindung einrichten

- LAN (Anleitung) oder WLAN
- SSH Verbindung für Konsole
- SCP oder FTP für Daten und eigene Anwendungen

WLAN Verbindung:

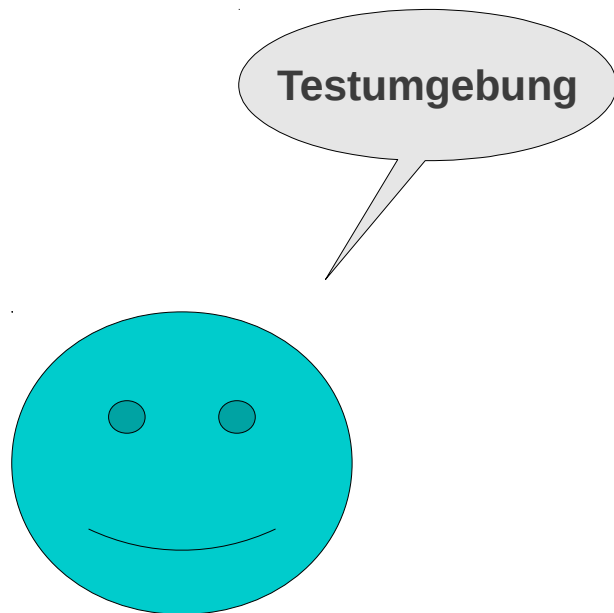
```
gnublin-wlan -s „ssid“ -k „schluessel“ -t dhcp
```



Verbindung prüfen:

```
ping 8.8.8.8
```


Fliegenden Prototypen:



Aufgabe:

„Temperatur Regelung“

$< 20 \text{ }^\circ \text{C}$ → Fenster zu

$> 20 \text{ }^\circ \text{C}$ → Fenster offen

Display: Zustandsanzeige +
IST Temperatur

Material:

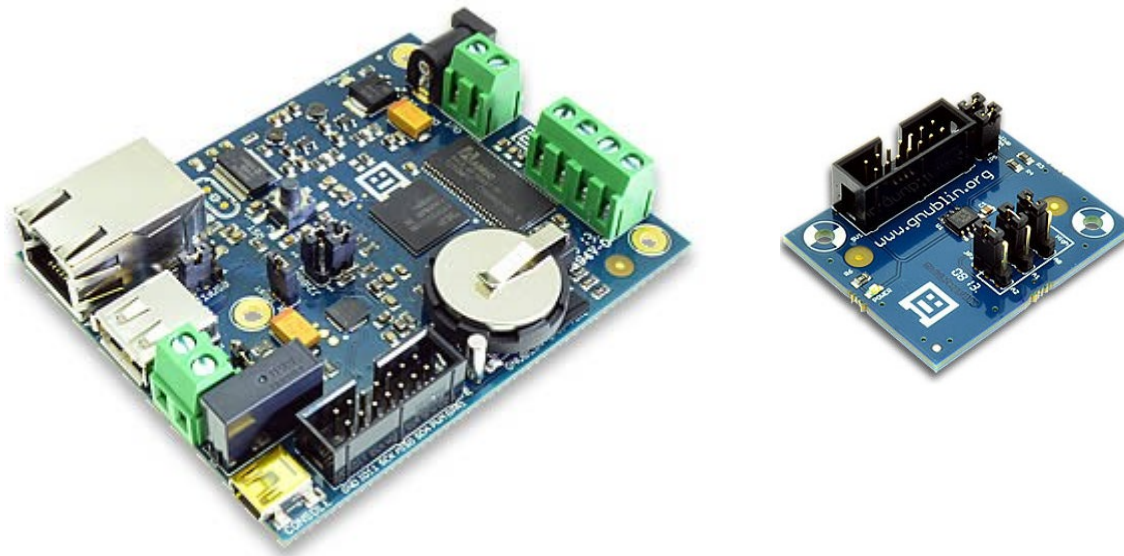
- Temperatursensor
- Motor
- Display

(und ein Linux-Board)

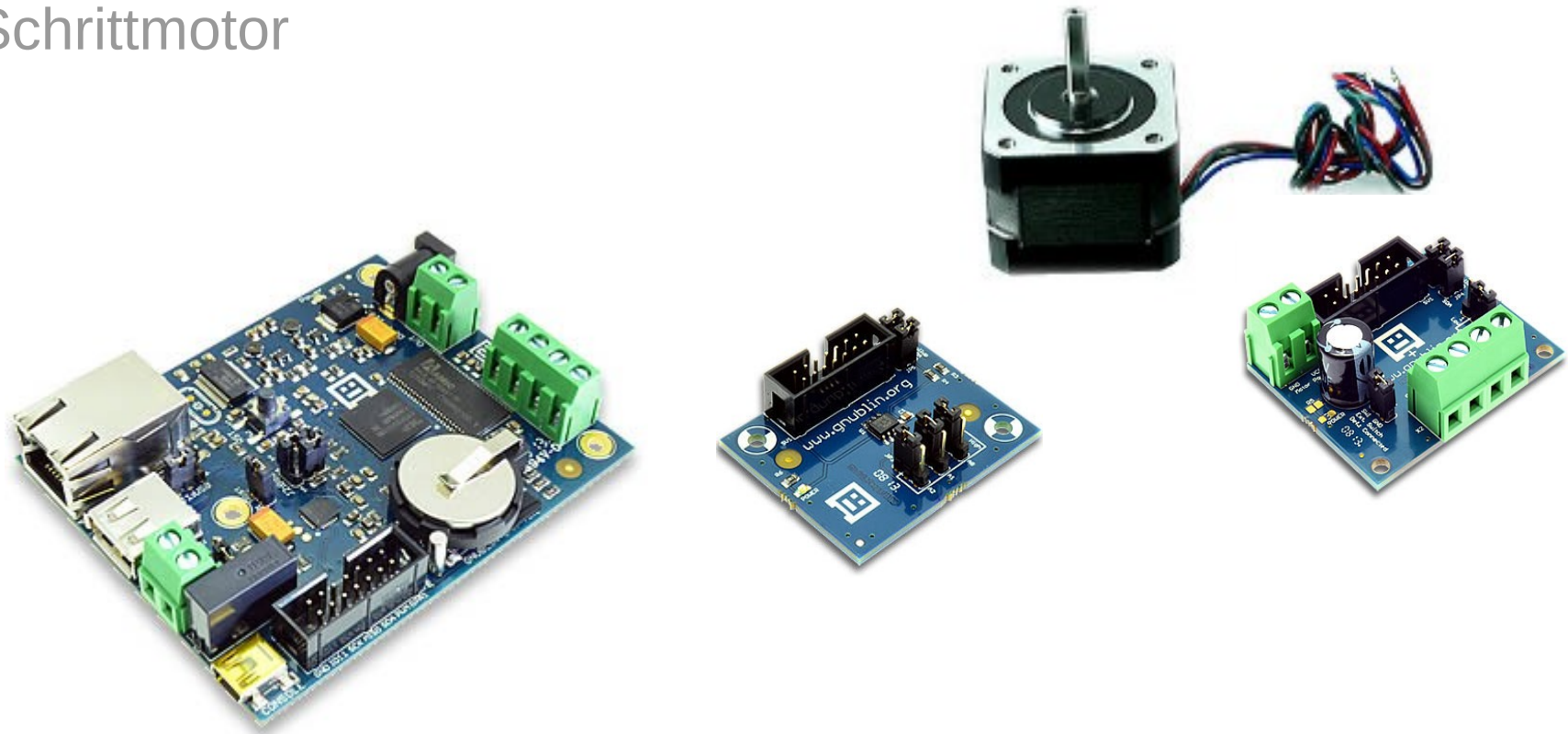
Board



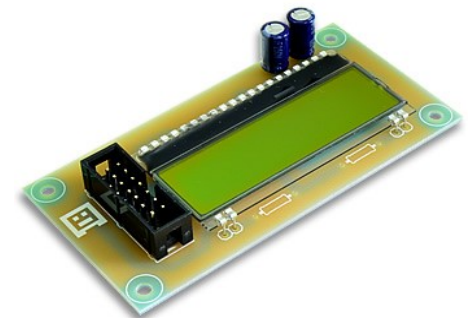
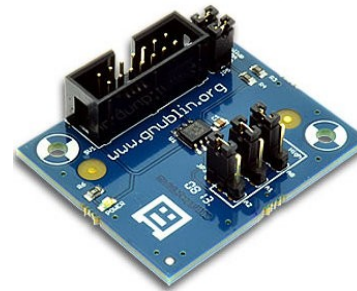
Temperatur Sensor



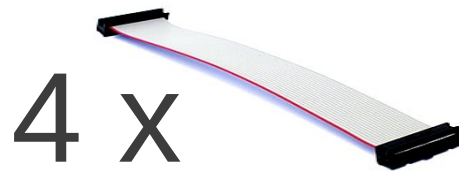
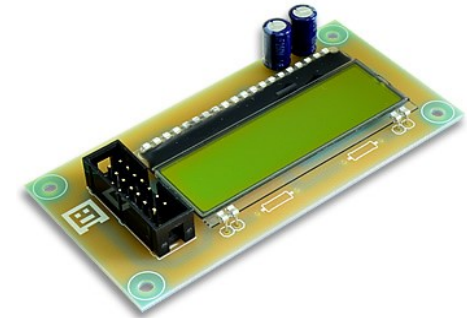
Schrittmotor



Display



Verkabelung



Gnublin Tools

Vorteile:

- Per Kommandozeile Funktion testen
- Interaktive Ansteuerung
- Einbau in eigene Software Dank JSON oder Plaintext Ausgabe

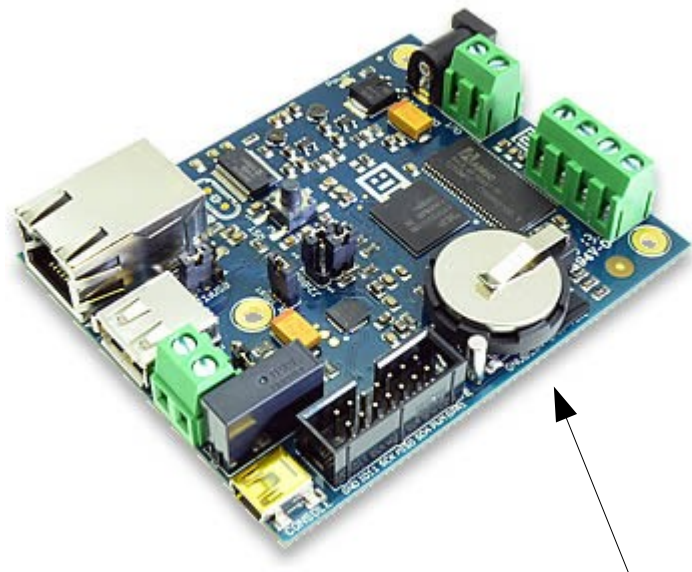
Für jedes Module ein Gnublin Tool

- `gnublin-gpio`
- `gnublin-adc`
- `gnublin-temperature`
- `gnublin-relay`
- `gnublin-pwm`
- `gnublin-wlan`
- `gnublin-lm75`
- `gnublin-cam`
- `gnublin-pca9555`
- `gnublin-step`
- `gnublin-dogm`
- ...

- Option `-h` (Hilfe)
- Option `-b` (Bare entspricht Klartext)
- Option `-j` (JSON)

Gnublin API

Digitaler Ausgang



LED

Intern GPIO Ausgang

```
#include "gnublin.h"

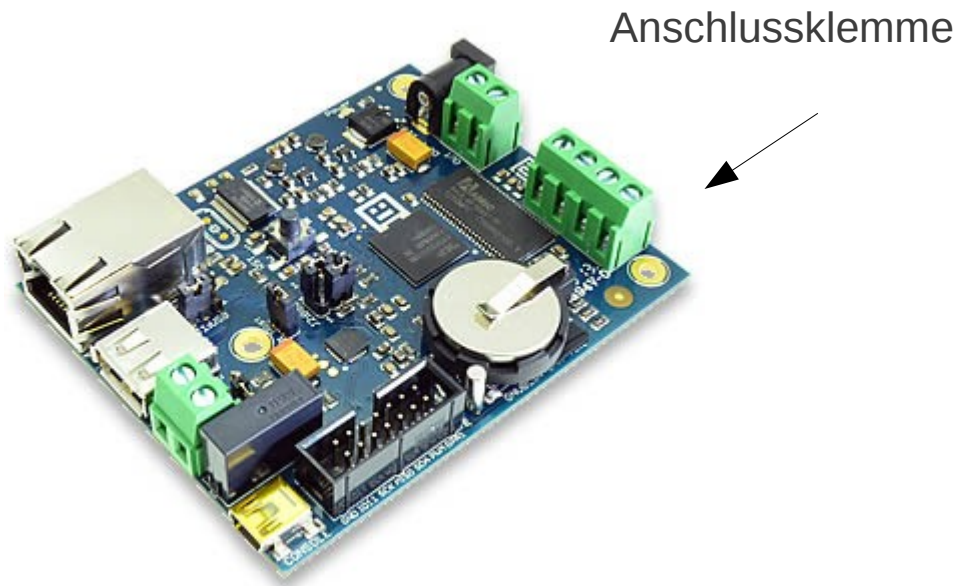
#define BOARD EXTENDED

int main()
{
    gnublin_gpio gpio;

    gpio.pinMode(3,OUTPUT);

    while(1){
        gpio.digitalWrite(3,HIGH);
        sleep(2);
        gpio.digitalWrite(3,LOW);
        sleep(2);
    }
}
```

Digitaler Eingang



Intern GPIO Eingang

```
#include "gnublin.h"

int main()
{
    gnublin_gpio gpio;

    gpio.pinMode(3,INPUT);

    while(1){
        if(gpio.digitalRead(3))
        {
            printf("GPIO is set \n");
        }
        sleep(2);
    }
}
```

Analoger Ausgang



Anschlussklemme

Intern Analog Eingang

```
#include "gnublin.h"

int main()
{
    gnublin_adc ad;

    while(1){
        printf("AD value %i \n",ad.getValue(1));
    }
}
```

Module

Module-Temperature (mehr [↗](#))

- `lm75.setAddress()` [↗](#)
- `lm75.getTemp()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

Module-LCD_2x16 (Dog Display) (mehr [↗](#))

- `dogm.init()` [↗](#)
- `dogm.print()` [↗](#)
- `dogm.controlDisplay` [↗](#)
- `dogm.returnHome()` [↗](#)
- `dogm.offset()` [↗](#)
- `dogm.shift()` [↗](#)
- `dogm.clear()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

Module-Relay (mehr [↗](#))

- `relay.setAddress()` [↗](#)
- `relay.switchPin()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

Module-IOExpander (mehr [↗](#))

- `pca.setAddress()` [↗](#)
- `pca.pinMode()` [↗](#)
- `pca.digitalRead()` [↗](#)
- `pca.digitalWrite()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

Module-Step (mehr [↗](#))

- `step.setAddress()` [↗](#)
- `step.drive()` [↗](#)
- `step.getActualPosition()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

Module-RTC (mehr [↗](#))

- `rtc.setAddress()` [↗](#)
- `rtc.getTimestamp()` [↗](#)
- ...

Module-ADC (mehr [↗](#))

- `adc.getVoltage()` [↗](#)
- `adc.getValue()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

Module-LCD-4x20 (mehr [↗](#))

Schnittstellen

Digital I/O (mehr [↗](#))

- `gpio.pinMode()` [↗](#)
- `gpio.digitalRead()` [↗](#)
- `gpio.digitalWrite()` [↗](#)
- [Beispiel input](#) [↗](#)
- [Beispiel output](#) [↗](#)

Analog I/O (mehr [↗](#))

- `adc.getVoltage()` [↗](#)
- `adc.getValue()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

I2C (mehr [↗](#))

- `i2c.setAddress()` [↗](#)
- `i2c.receive()` [↗](#)
- `i2c.send()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

SPI (mehr [↗](#))

- `spi.setCS()` [↗](#)
- `spi.setSpeed()` [↗](#)
- `spi.receive()` [↗](#)
- `spi.send()` [↗](#)
- `spi.message()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

PWM (mehr [↗](#))

- `pwm.setClock()` [↗](#)
- `pwm.setValue()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

Serial (mehr [↗](#))

- `serial.send()` [↗](#)
- `serial.fail()` [↗](#)
- `serial.setBaudrate()` [↗](#)

Bibliotheken

Timer (mehr [↗](#))

- `timer.setTimer()` [↗](#)
- `time.setEvent()` [↗](#)
- `time.startTimer()` [↗](#)
- `time.stopTimer()` [↗](#)
- ...

Events (mehr [↗](#))

- `event.registerGPIO()` [↗](#)
- `event.enableEvents()` [↗](#)
- `event.disableEvents()` [↗](#)

CSV Export (mehr [↗](#))

- `csv.addRow()` [↗](#)
- `csv.open()` [↗](#)
- `csv.close()` [↗](#)
- `csv.delimiterColumn()` [↗](#)
- `csv.delimiterField()` [↗](#)
- `csv.delimiterRow()` [↗](#)
- `csv.NumberToString()` [↗](#)
- [Beispiel](#) [↗](#)

ini Parser (mehr [↗](#))

- `ini.open()` [↗](#)
- `ini.setValue()` [↗](#)
- `ini.getValue()` [↗](#)
- `ini.close()` [↗](#)
- ...

SQL Database (mehr [↗](#))

- `sql.open()` [↗](#)
- `sql.query()` [↗](#)
- `sql.close()` [↗](#)
- ...

E-Mail (mehr [↗](#))

- `mail.SetSMTPServer()` [↗](#)
- `mail.SetLogin()` [↗](#)
- `mail.SetSubject()` [↗](#)
- `mail.AddRecipient()` [↗](#)
- `mail.AddMsgLine()` [↗](#)

→ gnublin.h / gnublin.cpp

zum Download auf
<http://wiki.gnublin.org>

Programmieren

Schritt 5: Entwicklungsumgebung starten

- Eclipse für eigenes Projekt
- CrossCompiler am PC nutzen
- Übertragen per Netzwerk



Visit other Eclipse Sites



[Home](#) [Downloads](#) [Users](#) [Members](#) [Committers](#) [Resources](#) [Projects](#) [About Us](#)

Google™ Custom Search

Search

Downloads Home ▾

- [Juno Packages](#)
- [Indigo Packages](#)
- [Helios Packages](#)
- [Galileo Packages](#)
- [Ganymede Packages](#)
- [Europa Packages](#)

Eclipse IDE for C/C++ Developers

Package Description

An IDE for C/C++ developers with Mylyn integration.

This package includes:

- C/C++ Development Tools
- Eclipse EGit
- Mylyn Task List
- Remote System Explorer

► [Detailed features list](#)

Maintained by: Eclipse Packaging Project

Download Links

- [Windows 32-bit](#)
- [Windows 64-bit](#)
- [Mac OS X\(Cocoa 32\)](#)
- [Mac OS X\(Cocoa 64\)](#)
- [Linux 32-bit](#)
- [Linux 64-bit](#)

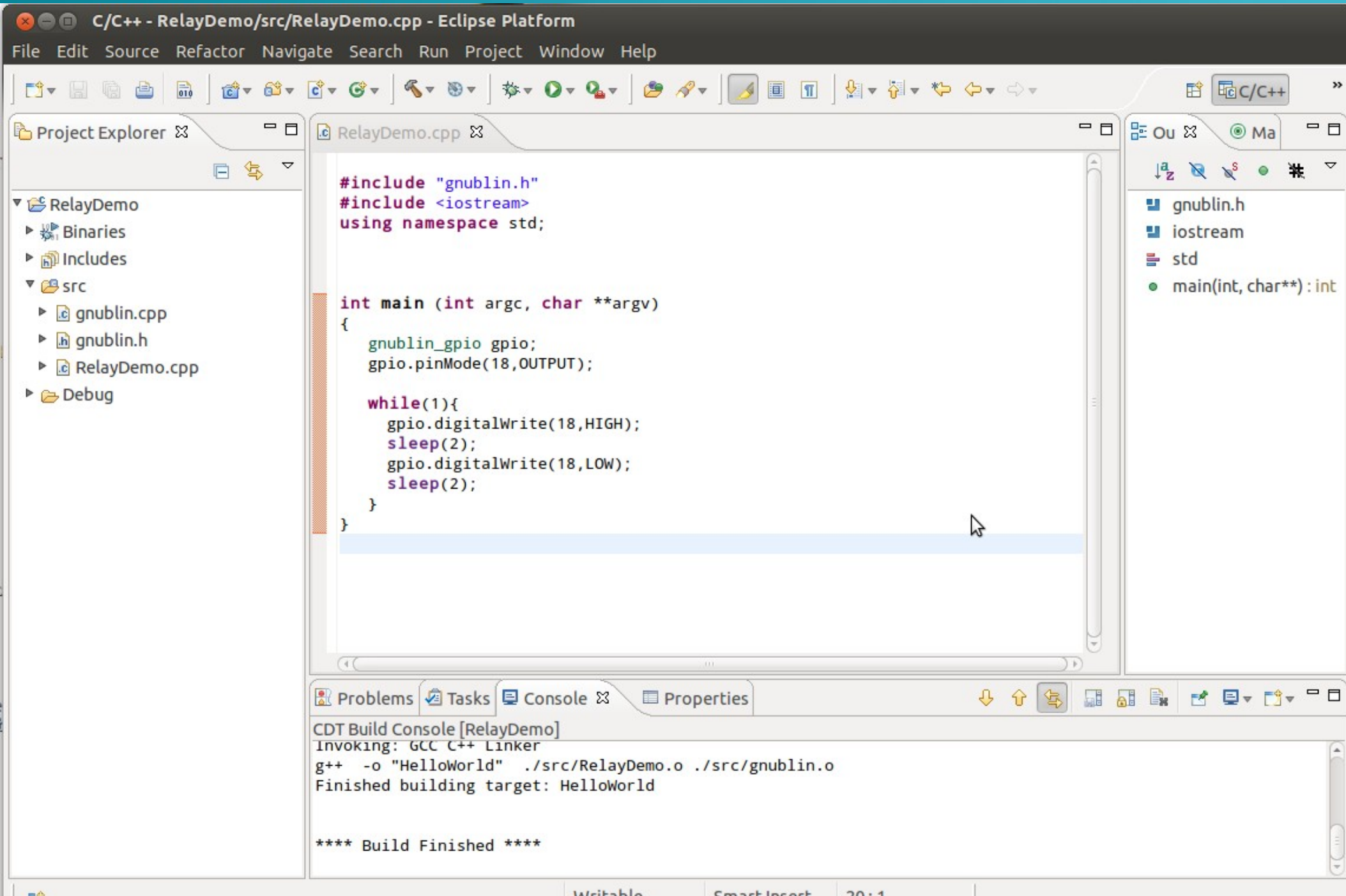
Downloaded 540,221 Times

► [Checksums...](#)

Bugzilla

- [Open Bugs: 21](#)
- [Resolved Bugs: 27](#)

[File a Bug on this Package](#)



The screenshot shows the Eclipse IDE interface. The main editor displays the source code for `RelayDemo.cpp`. The code includes `gnublin.h` and `<iostream>`, and uses the `std` namespace. The `main` function initializes a `gnublin_gpio` object, sets pin 18 to output mode, and enters a loop that toggles the pin state (HIGH and LOW) with a 2-second delay.

```
#include "gnublin.h"
#include <iostream>
using namespace std;

int main (int argc, char **argv)
{
    gnublin_gpio gpio;
    gpio.pinMode(18,OUTPUT);

    while(1){
        gpio.digitalWrite(18,HIGH);
        sleep(2);
        gpio.digitalWrite(18,LOW);
        sleep(2);
    }
}
```

The Project Explorer on the left shows the project structure: `RelayDemo` containing `Binaries`, `Includes`, `src` (with `gnublin.cpp`, `gnublin.h`, and `RelayDemo.cpp`), and `Debug`.

The right-hand side shows the Outline view with the following symbols:

- `gnublin.h`
- `iostream`
- `std`
- `main(int, char**) : int`

The bottom panel shows the CDT Build Console output for the `RelayDemo` target:

```
CDT Build Console [RelayDemo]
Invoking: GCC C++ Linker
g++ -o "HelloWorld" ./src/RelayDemo.o ./src/gnublin.o
Finished building target: HelloWorld

**** Build Finished ****
```

Programm übertragen & starten

Schritt 6: Per Netzwerk übertragen

- `scp ledblink root@192.168.0.172:/root`
- Kein Passwort mehr:
- `ssh-keygen`
- `ssh-copy-id root@192.168.0.172`

